

Time of export: 26.09.2024. 05:45:33

Repository: zir.nsk.hr

Number of records on this URL: 41

Records exported: 41

Title	URL	Authors	Host item title
Računalni vid u upravljanju rampom i identifikaciji vozila		Majnarić, Luka	
Projektiranje i izrada robotskog sustava koji igra šah		Herceg-Rušec, Matija	
Unaprijedna neuronska mreža za procjenu kreditnog rizika		Kresnik, Iva	
Regulacija brzine vrtnje pneumatskog motora		Pejić, Klara	
Lead-Lag regulator		Perkov, Gabrijela	
Projektiranje i namještanje PID regulatora		Gudelj, Ante	
Vizijski sustav prepoznavanja nota s notnog zapisa		Pongrac, Patrik	
Modeliranje i regulacija tempomata		Zvekić, Josip	
Algoritam rojeva čestica u učenju neuronske mreže		Čović, Ivan	
Integracija robotske ruke i vanjskog linearног prigona		Pretković, Bruno	
Modeliranje i konstrukcija letjelice s četiri rotora		Širjan, Jelena	
Oblikovanje robotskog manipulatora za slaganje Rubikove kocke		Šunjić, Filip	
Umjetne neuronske mreže u prepoznavanju govora		Kresnik, Iva	
Umjetne neuronske mreže u prepoznavanju teksta		Fraćin, Mario Branimir	
Upravljanje dvo-osnim manipulatorom		Medovka, Krešimir	
Brzinomjer i putomjer za bicikl		Bolkovac, Josip	
Nadzor stupnja delaminacije kod bušenja polimernog kompozita ojačanog staklenim vlaknima		Lučić Pech, Domagoj	
Neizrazito prediktivno upravljanje mobilnim robotom		Ceraj, Luka	
Usporedba neuronskih mreža učenih algoritmima rojeva		Milas, Krešimir	

Analiza stabilnosti konvolucijskih neuronskih mreža primjenjenih u klasifikaciji slika u svrhu detekcije neispravnosti proizvoda	Premec, Jasmina	
Informacijski sustav umjeravanja etalona duljine	Braun, Teo	
Generalizacijsko svojstvo unaprijedne neuronske mreže	Markučić, Joško	
Grafičko sučelje u prikazu generalizacijskog svojstva unaprijedne neuronske mreže	Špoljarić, Andreja	
Usporedba unaprijednih neuronskih mreža s jednim i dva skrivena sloja u modeliranju linearног dinamičkog sustava	Milas, Krešimir	
Vođenje mobilnog robota kroz labirint	Svačina, Mario	
Izrada web aplikacije za analizu rezultata usporedbenih mjerenja etalona duljine	Braun, Teo	
Neuronska mreža u učenju kvadriranja brojeva	Špoljarić, Andreja	
Priključni sustav autonomnog punjenja baterija mobilnog robota	Rupčić, David	
Unaprijedna neuronska mreža s jednim i dva sakrivena sloja u predikciji ponašanja kaotičnog dinamičkog sustava	Ceraj, Luka	
Adaptivna aktivacijska funkcija u skrivenom sloju neuronske mreže	Kljajić, Zorica	
Analiza iterativnih metoda učenja unaprijedne neuronske mreže	Baček, Tomislav	
Modeliranje i regulacija mehaničkog ovjesa autobusa	Radić, Marko	
Stereovizija podržana C++ programskim jezikom	Benić, Zoran	
Metoda zamaha u ubrzajući učenja neuronske mreže	Užarević, Ivan	
Stereovizijska aplikacija za konstrukciju 3D modela	Kolar, Marko	
Strojni vid u praćenju objekta u prostoru	Piljek, Petar	
Modificirano učenje izlaznog sloja statičke neuronske mreže	Baček, Tomislav	
Ubrzanje algoritma učenja neuronske mreže s povratnim	Turnar, Robi	
Učenje neuronske mreže po uzorku i skupu za učenje	Rožić, Igor	
Usporedba EBP i RPROP algoritama učenja umjetne neuronske mreže	Petener, Porin	
Strojni vid u vođenju industrijskog robota	Staroveški, Tomislav	