

<https://zir.nsk.hr/en/user/profile/mbz/333570>

Time of export: 19.04.2024. 09:44:21

Repository: zir.nsk.hr

Number of records on this URL: 63

Records exported: 63

Title	URL	Authors	Host item title
Automatizacija pogona i vizualizacija procesa male mješaone zrnastih/praškastih materijala na temelju recepta		Bebić, Ana	
Detekcija lažnih blockchain računa primjenom algoritama strojnog učenja		Mustač, David	
Sustav za podešenje i nadzor parametara digitalnog sustava upravljanja s procesorom AM2634		Modrić, Jura	
Automatizacija pogona i programiranje Siemens-ovog PLC-a serije S7 1500 male mješaone zrnastih/praškastih materijala na temelju recepta		Mihelić, Damjan	
Analiza i rješenje niskouglične tranzicije na primjeru grada u Hrvatskoj		Rizvić, Antonela	
Estimacija energetske učinkovitosti stambenih zgrada primjenom strojnog učenja		Vukić, Tomislav	
Izvedba aritmetičko-logičke jedinice 8-bitnog računala na FPGA sučelju		Rogić, Vid	
Model protu-provalnog sustava temeljen na Arduino platformi		Radočaj, Dražen	
Modifikacija komunikacijskog protokola upravljačkih tipki multimedijalnog sustava osobnog automobila		Cerin, Petar	
Samo-balansirajuća robotska kolica		Prendivoj, Dominik	
Električni kompas temeljen na Arduino platformi		Bionda, Darko	
Prikaz slike na VGA monitoru pomoću osnovnih logičkih modula		Buršić, Mateo	
Automatizacija procesa recikliranja papira u kalupom oblikovane odljeve		Mohorić, Dorian	
Proračun osjetljivosti PP filtra 4. reda s povratnom vezom		Šestan, Dani	
Estimacija temperature elektromotora primjenom složenih algoritama strojnog učenja		Štimac, Tomislav	
FREKVENCIJSKI ANALIZATOR AUDIO SIGNALA TEMELJEN NA ARDUINO PLATFORMI		Greblo, Jaz Richard	
Robotska ruka upravljana Arduinoom		Lapčević, Zoran	
Sklop za upravljanje bipolarnim koračnim motorom temeljen na Arduino platformi		Boić, Marin	

Detekcija karcinoma mokraćnog mjehura korištenjem YOLO algoritma		Cvija, Tajana	
Dijagnostika elektromotora modelima umjetne inteligencije		Ladić, Tin	
Određivanje parametara putanje robotskog manipulatora metaheurističkim algoritmom		Grenko, Teodor	
Primjena konvolucijskih neuronskih mreža za detekciju i klasifikaciju tumora mozga		Ivoš, Natalija	
Automatizacija pločastog filtra u pivovari		Kolmanić, Leo	
Automatizacija rada kotla na pelete		Muminović, Ammar	
Detaljni tranzijentni model sinkronog stroja s istaknutim polovima i električnom uzбудom		Muškinja, Tihomir	
Upravljački sklopovi tranzistora s efektom polja		Žunić, Kristijan	
Detekcija geografskih karakteristika Venere korištenjem algoritama strojnog učenja		Đuranović, Daniel	
Izrada sklopa za kodiranje 4-bitnog podatka u Hammingov kod, umetanje i ispravljanje greške.		Smeraldo, Denis	
Klasifikacija pulsara korištenjem metoda umjetne inteligencije		Stjepanović, Dean	
Meteorološka stanica temeljena na Arduino platformi		Čović, Dino	
Mobilna aplikacija za praćenje osobnih financija		Ključević, Mario	
Robotska kolica kontrolirana bluetoothom		Lukavečki, Vjeko	
Upravljanje sustavom sigurnosti stroja korištenjem programabilnog logičkog kontrolera Siemens TIA Portal S7-1500F		Korša, Antonio	
PRORAČUN ŠUMA NP FILTRA 4. REDA S POVRATNOM VEZOM		Šešelja, Karla	
Proračun šuma NP filtra 4. reda u CBQ strukturi		Galović, Tomo	
Izrada aplikacije za rješavanje Sudoku zagonetke		Haramustek, David	
Model umjetne inteligencije za detekciju popunjenosti parkirnih mjesta		Severinski, Karlo	
Implementacija polinomne Wigner-Villove distribucije u MATLAB-u		Lovrić, Sonja	
Prikupljanje i prikaz telemetrije RC plovila na zaslonu upravljačke stanice		Jokić, Ivan	
Robotska kolica s mogućnosti izbjegavanja prepreka i ručnog upravljanja		Lučić, Loris	
Video sustav za prebrojavanje ljudi temeljen na Raspberry Pi platformi		Calcich, Luka	
Daljinski upravljani robot gusjeničar temeljen na Arduino platformi		Marinac, Elvis	

Simulacijski model automatizirane lakirnice		Rubelj, Jure	
Sklop za kontrolu pristupa pomoću RFID čitača temeljen na Arduino platformi		Šošić, Diana	
Projektiranje autonomnog vozila		Benolić, Leo	
Izrada autonomnog mobilnog robota za lokalizaciju i mapiranje prostora		Varljen, Vito	
Izrada autonomnog mobilnog robota za mapiranje/lokalizaciju temeljenog na Raspberry PI mikrokontroleru		Komadina, Ivan	
Klasifikacija potrošača lijekova primjenom umjetne inteligencije		Tolja, Katarina	
Postrojenje za tretiranje i distribuciju vode prilikom beskontaktnog hlađenja peći za dogrijavanje		Martinović, Silvije	
Primjena robotskog manipulatora ABB IRB 120 u ugostiteljstvu		Komes, Marko	
Sustav za daljinsko praćenje ispušnih plinova broskog diesel motora		Bebić, Lovro	
Izrada aplikacije za aritmetiku u n-bitnom binarnom brojevnom sustavu		Tanšek, Vedran	
Frekvencijsko modulirani PLL radio odašiljač		Drndić, Andrea	
Implementacija 10-bitnog asinkronog brojila na FPGA platformi		Ilijanić, Luka	
Izrada 8-bitnog binarnog na 3x7-segmentni pokazivač dekodera pomoću EEPROM-a		Šestan, Dani	
Izrada sklopa za upravljanje bipolarnim koračnim motorom temeljenog na Arduino		Babić, Filip	
Optička serijska komunikacija laserom izvedena pomoću Arduina		Vučetić, Matea	
Pametni sef temeljen na Arduino uređaju		Štimac, Tomislav	
Samo-balansirajuća robotska kolica		Grenko, Teodor	
Upravljanje brzinom vrtnje jednofaznog asinkronog motora promjenom statorskog napona		Bugarin, Mario	
Robotska kolica kontrolirana bluetoothom		Škara, Marko	
Robotska kolica za praćenje linije temeljena na Arduino platformi		Šešelja, Karla	
Upravljanje brzinom vrtnje istosmjernog motora pomoću Arduino temeljenog PID regulatora		Galović, Tomo	